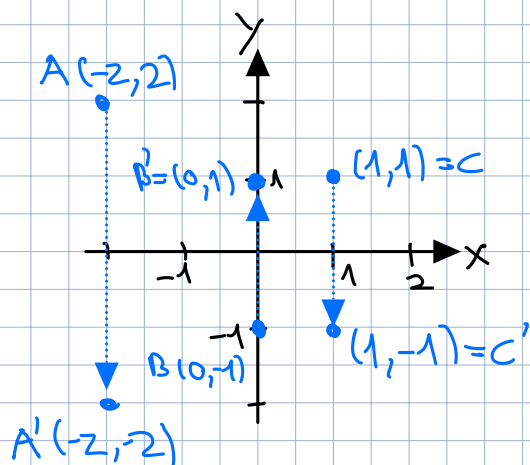


Spiegeln an der x-Achse:



⇒ x-Wert bleibt gleich
y-Wert ändert das Vorzeichen

$$\Rightarrow (x, y) \mapsto (x, -y)$$

$$\text{bzw. } \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1x + 0y \\ 0x - 1y \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Zusätzlich:

Lineare Abbildung: Spiegeln an der x -Achse

Abbildungsmatrix für eine Spiegelung an der x -Achse:

$$X = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Beispiel:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Lineare Abbildungen 10

www.mathcourses.ch/mat141.html

Lineare Abbildung: Spiegeln an der y -Achse

Abbildungsmatrix für eine Spiegelung an der y -Achse:

$$Y = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Beispiel:

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Lineare Abbildungen 11

www.mathcourses.ch/mat141.html

Lineare Abbildung: Punktspiegelung am Ursprung

Abbildungsmatrix für eine Spiegelung am Ursprung:

$$U = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (= \text{Spiegelung an } x\text{- und } y\text{-Achse})$$

Beispiel:

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Lineare Abbildungen 12

www.mathcourses.ch/mat141.html

Lineare Abbildung: Rotation um Winkel φ

Abbildungsmatrix für eine Rotation um den Winkel φ :

$$R = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) & \sin(\varphi) \\ -\sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{pmatrix} \quad (\text{im Uhrzeigersinn!})$$

Beispiel: Drehe um 90° (im Uhrzeigersinn)

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Lineare Abbildungen 13

www.mathcourses.ch/mat141.html

Lineare Abbildung: Rotation um Winkel φ

Abbildungsmatrix für eine Rotation um den Winkel φ :

$$\begin{pmatrix} \cos(\varphi) & -\sin(\varphi) \\ \sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{pmatrix} \quad (\text{im Gegen-Uhrzeigersinn!})$$

Beispiel: Drehe um 90° (im Gegen-Uhrzeigersinn)

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Lineare Abbildungen 14

www.mathcourses.ch/mat141.html

Lineare Abbildungen kombinieren

Matrizen in umgekehrter Reihenfolge multiplizieren!

Beispiel: $(0, -1)^T$ zuerst an x -Achse spiegeln, danach noch im Uhrzeigersinn um 90° drehen: \rightarrow Abb.matrix $R \cdot X$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Lineare Abbildungen 15

www.mathcourses.ch/mat141.html

Lineare Abbildung: Rotation um x -Achse

Abb.matrix für eine Rotation (um φ) um die x -Achse:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\varphi) & \sin(\varphi) \\ 0 & -\sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{pmatrix} \quad (\text{im Uhrzeigersinn!})$$

Beispiel: Drehe um 90° (im Uhrzeigersinn) um x -Achse

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Lineare Abbildungen 16

www.mathcourses.ch/mat141.html

Lineare Abbildung: Rotation um x -Achse

Abb.matrix für eine Rotation (um φ) um die x -Achse:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\varphi) & -\sin(\varphi) \\ 0 & \sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{pmatrix} \quad (\text{im Gegen-Uhrzeigersinn!})$$

Beispiel: Drehe um 90° (im GUS) um x -Achse

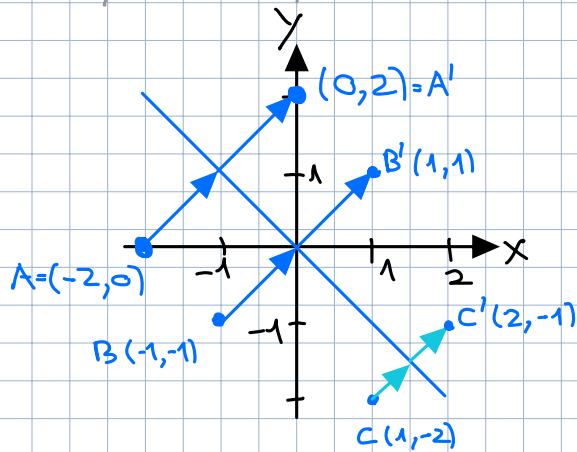
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Lineare Abbildungen 17

www.mathcourses.ch/mat141.html

Spiegeln an der Geraden $y = -x$

$$y = m \cdot x + q = -1 \cdot x + 0$$



\Rightarrow x- und y-Wert werden
vertauscht und ändern
(beide) das Vorzeichen:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} -y \\ -x \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \cdot x - 1 \cdot y \\ -1 \cdot x + 0 \cdot y \end{pmatrix}}_{A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}}$$